

**UNIDAD 8: VECTORES EN EL ESPACIO**

- **Puntos alineados:** Tres puntos A, B, C, están alineados si  $\vec{AB}$  y  $\vec{BC}$  son proporcionales, es decir,  $\vec{AB} = k\vec{BC}$
- **Punto medio de un segmento:**  $M\left(\frac{a_1 + b_1}{2}, \frac{a_2 + b_2}{2}, \frac{a_3 + b_3}{2}\right)$  siendo  $A(a_1, a_2, a_3)$  y  $B(b_1, b_2, b_3)$
- **Simétrico de P con respecto a Q:** Es el punto P'(x, y, z) que verifica  $\frac{p_1 + x}{2} = q_1, \frac{p_2 + y}{2} = q_2, \frac{p_3 + z}{2} = q_3$

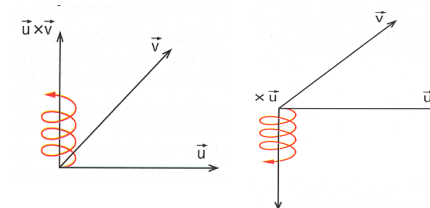
**PRODUCTO ESCALAR**

- **Definición:**  $\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos(\hat{u}, \vec{v})$
- **Interpretación geométrica:**  $\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}'|$  siendo  $\vec{v}'$  la proyección de  $\vec{v}$  sobre  $\vec{u}$ .
- **Expresión analítica:**  $\vec{u} \cdot \vec{v} = u_1v_1 + u_2v_2 + u_3v_3$  siendo  $\vec{u}(u_1, u_2, u_3), \vec{v}(v_1, v_2, v_3)$  respecto a  $\mathcal{B} = \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$  base ortonormal de  $V_3$
- **Aplicaciones**
  - **Módulo de un vector:**  $|\vec{u}| = \sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}} = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + u_3^2}$
  - **Ángulo formado por dos vectores:**  $\cos(\hat{u}, \vec{v}) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$
  - **Condición de perpendicularidad:**  $\vec{u} \perp \vec{v}$  si  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$
  - **Condición de paralelismo:**  $\vec{u} // \vec{v}$  si  $\vec{u}, \vec{v}$  son proporcionales.
  - **Vector perpendicular a otro:**
    - 1º) Se cambian de lugar dos coordenadas y una de signo
    - 2º) La otra coordenada se hace cero
  - **Vector unitario a uno dado  $\vec{v}$ , o de módulo k:**
    - Unitario :  $\vec{w} = \frac{\vec{v}}{|\vec{v}|}$
    - De módulo k :  $\vec{w} = \frac{k \cdot \vec{v}}{|\vec{v}|}$

**PRODUCTO VECTORIAL**

**Definición:** Es un vector  $\vec{u} \times \vec{v}$  tal que

- 1º) **Módulo:**  $|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \text{sen}(\widehat{\vec{u}, \vec{v}})$
- 2º) **Dirección:** Perpendicular a  $\vec{u}$  y a  $\vec{v}$
- 3º) **Sentido:** Avance de un sacacorchos que gira de  $\vec{u}$  a  $\vec{v}$



**Expresión analítica:**  $\vec{u} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{pmatrix}$  o bien  $\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix} \vec{k}$

Siendo  $\vec{u}(u_1, u_2, u_3)$ ,  $\vec{v}(v_1, v_2, v_3)$  respecto a  $\mathcal{B} = \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$  base ortonormal de  $V_3$

**Aplicaciones**

- Interpretación geométrica:**  $A_{\text{paralelogramo}} = |\vec{u} \times \vec{v}|$
- Área de un triángulo:**  $A_{\text{triángulo}} = \frac{1}{2} A_{\text{paralelogramo}}$
- Vector perpendicular  $\vec{w}$  a dos vectores  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$  dados:**  $\vec{w} = \vec{u} \times \vec{v}$

**PRODUCTO MIXTO**

**Definición:**  $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})$

**Expresión analítica:**  $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix}$  siendo  $\vec{u}(u_1, u_2, u_3)$ ,  $\vec{v}(v_1, v_2, v_3)$ ,  $\vec{w}(w_1, w_2, w_3)$  respecto a  $\mathcal{B} = \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$  base ortonormal de  $V_3$

**Aplicaciones**

- Interpretación geométrica:**  $V_{\text{paralelepípedo}} = |[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}]|$
- Volumen de un tetraedro:**  $V_{\text{tetraedro}} = \frac{1}{6} V_{\text{paralelepípedo}}$
- Puntos y vectores coplanarios:**
  - Cuatro puntos  $A, B, C, D$  son coplanarios si  $[\vec{AB}, \vec{AC}, \vec{AD}] = 0$
  - Tres vectores  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  son coplanarios o lin. depend. si  $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = 0$  o bien  $\det(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = 0$

**Nota:** Recuerda además el concepto de vector libre, operaciones con vectores, combinación lineal de vectores, dependencia e independencia lineal, rango de un conjunto de vectores, bases...

**PROPIEDADES****DEL PRODUCTO ESCALAR**

$$\left\{ \begin{array}{l} 1^a ) \vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u} \text{ (Conmutativa)} \\ 2^a ) \vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w} \text{ (Distributiva)} \\ 3^a ) \vec{u} \cdot \vec{u} \geq 0 \\ 4^a ) k(\vec{u} \cdot \vec{v}) = (k\vec{u}) \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot (k\vec{v}) \end{array} \right.$$

$$\text{No asociativa: } \underbrace{(\vec{u} \cdot \vec{v})}_{n^\circ} \cdot \underbrace{\vec{w}}_{\text{vector}} \neq \underbrace{\vec{u}}_{\text{vector}} \cdot \underbrace{(\vec{v} \cdot \vec{w})}_{n^\circ}$$

En general, es un vector distinto en cada caso

**DEL PRODUCTO VECTORIAL**

$$\left\{ \begin{array}{l} 1^a ) \vec{u} \times \vec{v} = -(\vec{v} \times \vec{u}) \text{ (Anticonmutativa)} \\ 2^a ) \vec{u} \times \vec{u} = \vec{0} \text{ (Linealmente dependientes)} \\ 3^a ) \vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} \times \vec{v}) + (\vec{u} \times \vec{w}) \text{ (Distributiva)} \\ 4^a ) k(\vec{u} \times \vec{v}) = (k\vec{u}) \times \vec{v} = \vec{u} \times (k\vec{v}), \text{ con } k \in \mathfrak{R} \end{array} \right.$$

No cumple, en general, la asociativa

**DEL PRODUCTO MIXTO**

$$\left\{ \begin{array}{l} 1^a ) [\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = [\vec{w}, \vec{u}, \vec{v}] = [\vec{v}, \vec{w}, \vec{u}] \\ 2^a ) [\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = -[\vec{u}, \vec{w}, \vec{v}] = -[\vec{w}, \vec{v}, \vec{u}] = -[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] \\ 3^a ) [\vec{u}_1 + \vec{u}_2, \vec{v}, \vec{w}] = [\vec{u}_1, \vec{v}, \vec{w}] + [\vec{u}_2, \vec{v}, \vec{w}] \\ 4^a ) k[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = [k\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = [\vec{u}, k\vec{v}, \vec{w}] = [\vec{u}, \vec{v}, k\vec{w}], \text{ con } k \in \mathfrak{R} \end{array} \right.$$