

# Taller de Iniciación a Arduino

## Presentación

Este documento sirve como apoyo visual y repositorio de código para las tres sesiones del taller.

### SESIÓN 1: Introducción, IDE y Control de LEDs

#### 1. El Ecosistema Arduino

##### A. La Placa Arduino Uno

## Características y Funcionamiento Básico de la Placa Arduino Uno

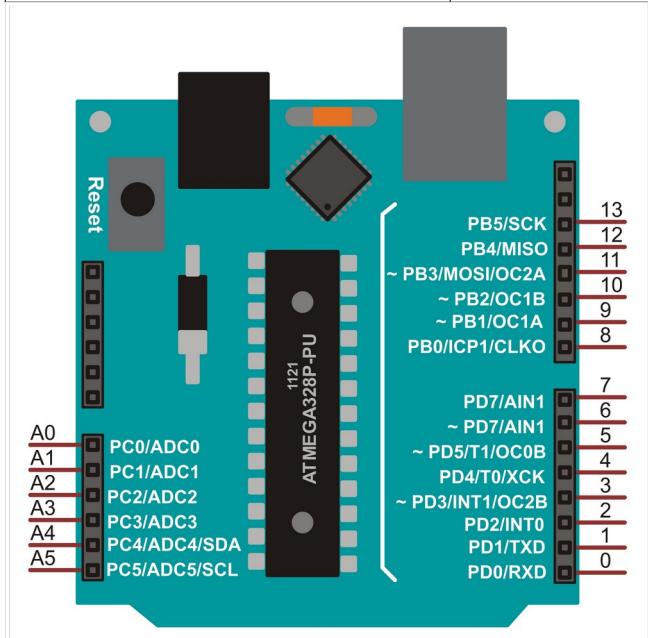
Este documento resume los componentes esenciales de la placa Arduino Uno y explica la estructura fundamental de su código de programación.

### 1. Características Básicas de la Placa Arduino Uno

La Arduino Uno es la placa más popular para principiantes. Está basada en el microcontrolador **ATmega328P** de Atmel.

Característica	Valor	Notas
Microcontrolador	ATmega328P	El cerebro de la placa.
Voltaje de Operación	5V	El voltaje al que trabajan los pines y la lógica de la placa.
Voltaje de Entrada (Recomendado)	7V a 12V	Para alimentar la placa a través del conector de barril.
Memoria Flash	32 KB	Para almacenar el código del programa (.ino).
Pines Digitales I/O	14	Pueden ser configurados como entradas o salidas.
Pines PWM (Salida)	6	Son un subconjunto de los pines

<b>Analógica)</b>		digitales (3, 5, 6, 9, 10, 11).
<b>Pines de Entrada Analógica</b>	6 (A0 a A5)	Para medir voltajes variables (sensores).
<b>Velocidad de Reloj</b>	16 MHz	Frecuencia de operación del microcontrolador.



Shutterstock Explorar

## 2. Tipos de Conexión y Pines

La placa Arduino Uno organiza sus pines en varias categorías, cada una con un propósito específico:

### A. Pines de Alimentación (Power)

- **5V:** Proporciona un voltaje regulado de \$5\$ voltios.
- **3.3V:** Proporciona un voltaje regulado de \$3.3\$ voltios.
- **GND (Tierra):** Referencia de voltaje (\$0V\$). Todo circuito debe estar conectado a tierra.
- **VIN:** Voltaje de entrada de la fuente externa (ej. batería o adaptador de pared).

### B. Pines Digitales (Digital I/O)

Los 14 pines numerados (0 a 13) se utilizan para entradas y salidas binarias (ON u OFF).

- **Salida (OUTPUT):** Permiten enviar \$5V\$ (HIGH) o \$0V\$ (LOW) para controlar dispositivos (LEDs, relés, etc.).

- **Entrada (INPUT):** Permiten leer si un dispositivo está enviando \$5V\$ (HIGH) o \$0V\$ (LOW) (botones, interruptores).
- **PWM (~):** 6 de estos pines (3, 5, 6, 9, 10, 11) pueden generar Modulación por Ancho de Pulso, permitiendo simular salidas analógicas (controlar brillo de LEDs o velocidad de motores).

### C. Pines de Entrada Analógica (Analog In)

Los pines etiquetados de **A0 a A5** se utilizan para leer voltajes que varían continuamente, como los provenientes de sensores de temperatura, luz o potenciómetros. Convierten un voltaje de \$0V\$ a \$5V\$ en un valor digital de \$0\$ a \$1023\$ (Resolución de \$10\$ bits).

### D. Pines de Comunicación Serie

- **Serial (UART):** Los pines **0 (RX)** y **1 (TX)** se utilizan para la comunicación Serial con el ordenador (a través del Monitor Serie) o con otros dispositivos.
- **I2C:** Los pines **A4 (SDA)** y **A5 (SCL)**, que también son pines analógicos, se utilizan para la comunicación con ciertos sensores y módulos, como el BMP280, utilizando el protocolo I2C.

## 3. Funcionamiento Básico de un Script de Arduino

Un programa de Arduino, llamado *Sketch*, se escribe en el IDE (Entorno de Desarrollo Integrado) y consta de dos funciones obligatorias:

### A. La Función `setup()`

Esta función se ejecuta **una sola vez** cuando la placa se enciende o se reinicia. Su propósito es configurar los parámetros iniciales del programa:

1. **Configuración de Pines:** Establecer si cada pin digital se usará como entrada (INPUT) o salida (OUTPUT) mediante `pinMode()`.
2. **Inicialización de Comunicaciones:** Iniciar la comunicación Serial (`Serial.begin()`) o los protocolos (I2C) si se van a utilizar.
3. **Inicialización de Librerías:** Preparar cualquier componente externo que requiera librerías (como el BMP280).

### B. La Función `loop()`

Esta función se ejecuta **repetidamente y de forma infinita** después de que `setup()` haya terminado. Es el corazón del programa.

1. **Lógica del Programa:** Contiene las instrucciones que definen el comportamiento de la placa, como leer un sensor, tomar una decisión basada en esa lectura y activar un actuador.
2. **Ejecución Continua:** Si la placa necesita parpadear un LED o leer datos de forma periódica, ese código reside en el `loop()`.

### Ejemplo de Estructura de Código

El siguiente código, que usamos para el ejercicio de parpadeo (blink.ino), ilustra perfectamente esta estructura:

```
// Sección de Declaración de Variables Globales (fuera de las funciones)
const int LED_PIN = 13;
```

#### // 1. FUNCIÓN DE CONFIGURACIÓN

```
void setup() {
    // Configuración: solo se ejecuta una vez
    pinMode(LED_PIN, OUTPUT);
}
```

#### // 2. FUNCIÓN DE BUCLE PRINCIPAL

```
void loop() {
    // Lógica principal: se repite sin parar
    digitalWrite(LED_PIN, HIGH); // Enciende el LED
    delay(1000);              // Espera 1 segundo
    digitalWrite(LED_PIN, LOW); // Apaga el LED
    delay(1000);              // Espera 1 segundo
}
```