int S1 cr=12;

int S1 pv=8;

void setup () {

} () qool biov

PinMode (S1 ca, OUTPUT);

PinMode (S1 cv, OUTPUT); PinMode (S1 pr, OUTPUT); PinMode (S1 pv, OUTPUT);

digitalWrite(S1 cr, HIGH); digitalWrite(S1 ca, LOW);

digitalWrite(S1 cv, LOW); digitalWrite(S1 pr, LOW);

FASE 1

S1_cr

S1_ca

S1_cv

S1_pr

S1_pv

int S1 ca=11; int S1 cv=10; int S1 pr=9;

S1_cr S1_ca PinMode (S1 cr, OUTPUT);

S1_cv

S1_pr

S1_pv

Sem 1

FASE 2 Código simplificado: S1_cr digitalWrite ... S1_ca S1_cv S1_pr S1_pv

Código simplificado: Sem 1

FASE 3

digitalWrite ...

digitalWrite(S1 pv, HIGH); Sem 1 delay(Sombrea los LED encendidos y completa el código de programación de forma que la luz ámbar permanezca encendida 3 segundos, la circulación de coches (en verde) tenga el doble de tiempo que la de peatones (en verde) y el ciclo completo dure 1 minuto. Pista: x + 2x + 3 = 60, siendo x el tiempo de paso en verde para peatones. ¿Qué PIN del Arduino controla el LED verde de los coches? Solución: ____ (número)

Completa el código para este Semáforo de coches y peatones