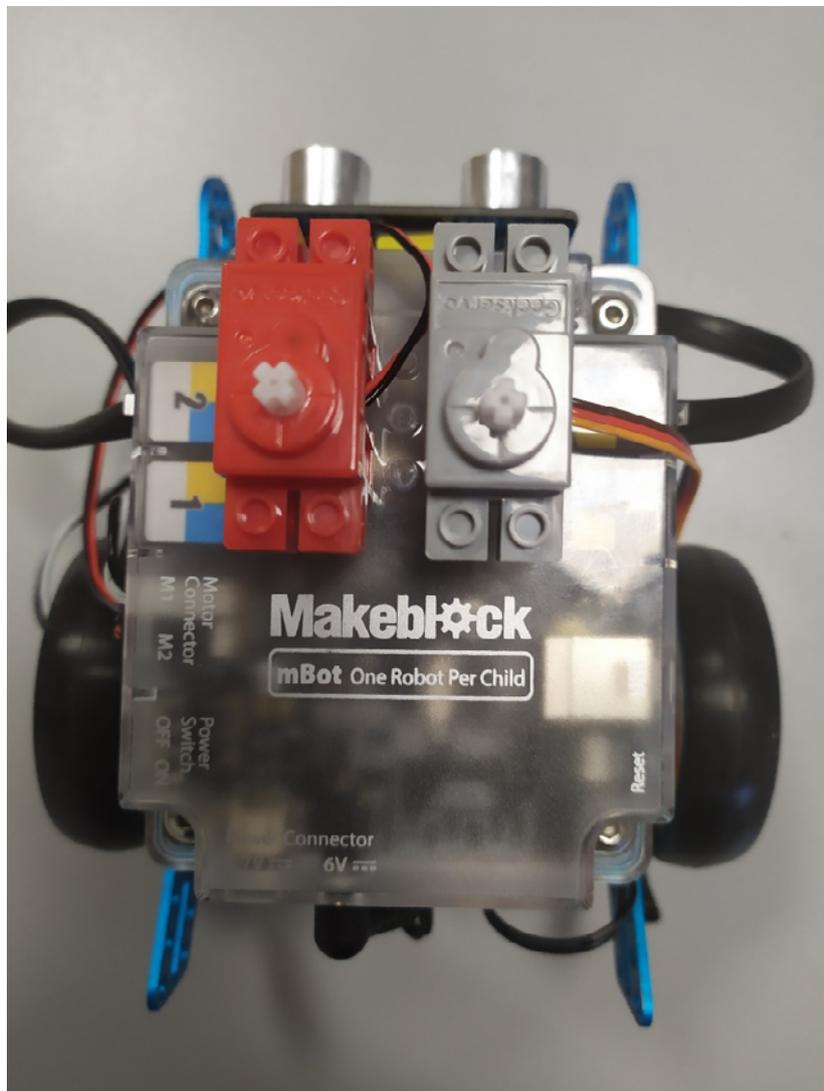


PRODEL S.A.

EQUIPAMIENTO
DIDACTICO Y
CIENTIFICO

mBot con motor Lego Compatible



Introducción

Esta guía es complementaria al manual de guía de manejo y programación, y su objetivo es ofrecer unas ideas simples con algunas actividades prácticas de cómo utilizar el mBot con un motor Lego compatible y con un servo Lego Compatible.

Se sugiere que se utilice el motor Lego compatible junto con el manual de máquinas simples (ref. 9689) de Lego Educación, sustituyendo la manivela por el motor, así los kits puedan formar parte de las funcionalidades y construcciones de los robots.

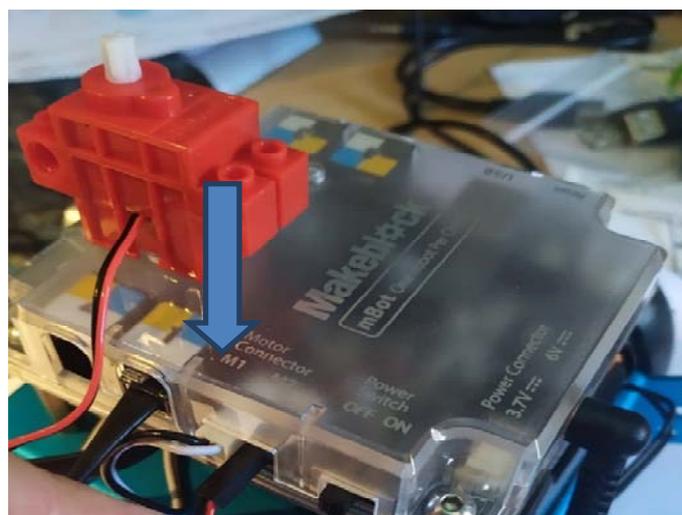
Motor



Conexión

- Motor Lego compatible.

Este motor se conecta a las conexiones M1 o M2 de los motores del mBot.



Para programar el motor utilizar los mismos bloques que para los motores del mBot, teniendo en cuenta que en función de cómo se conecte puede ir en un sentido u otro, pero que se puede cambiar con las instrucciones o cambiado la conexión.

Tener en cuenta que debe estar conectado al M1 o M2.

Ejemplo de programa:

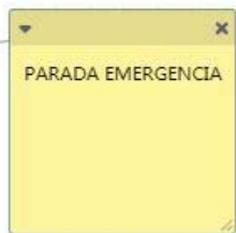
```

cuando clic en
  repite 10
    motor C.C. motor puerto2 gira hacia la derecha a potencia 50 %
    espera 8 segundos
    motor C.C. motor puerto2 gira hacia la derecha a potencia 75 %
    espera 3 segundos
    motor C.C. motor puerto2 gira hacia la derecha a potencia 100 %
    espera 8 segundos
  para
  
```

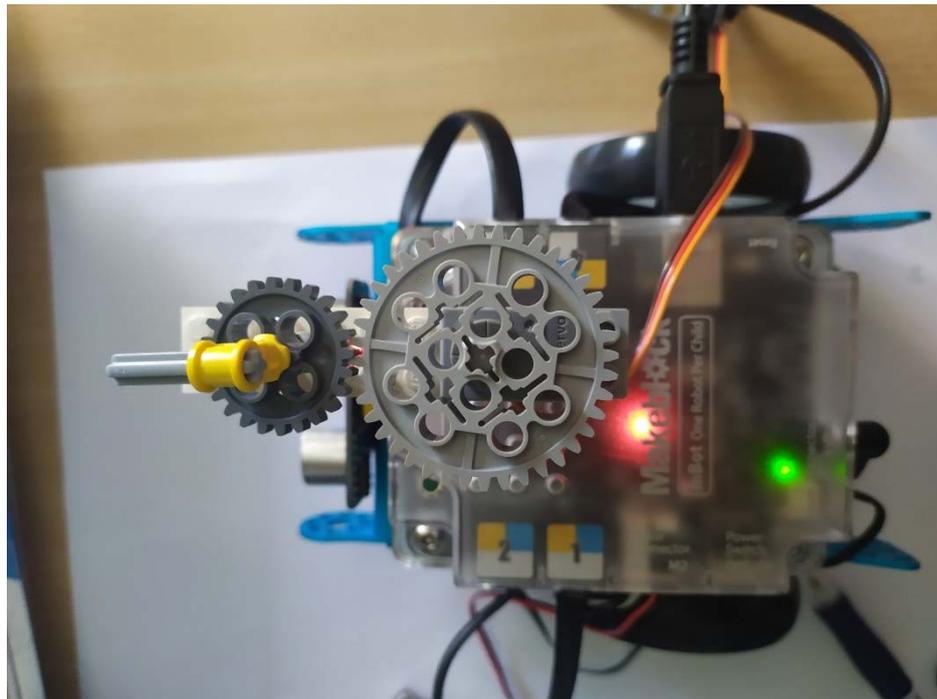
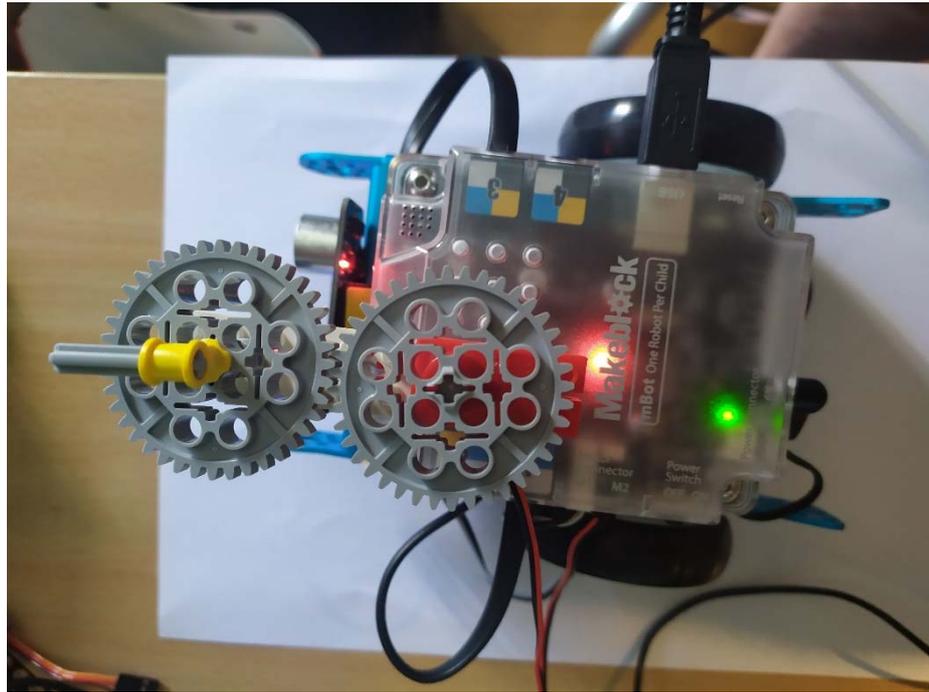
Ejemplo de Programa

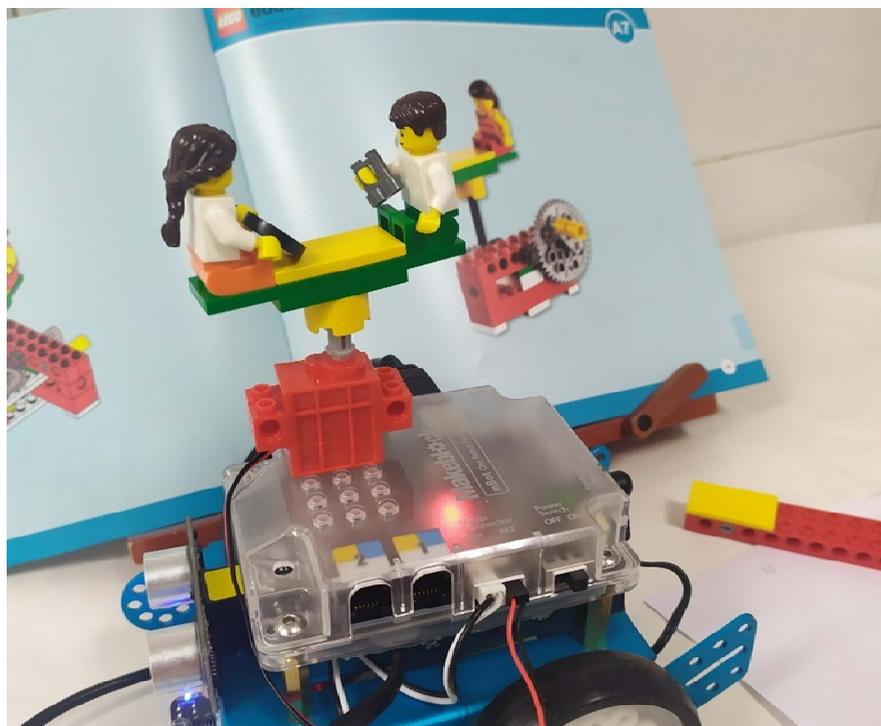
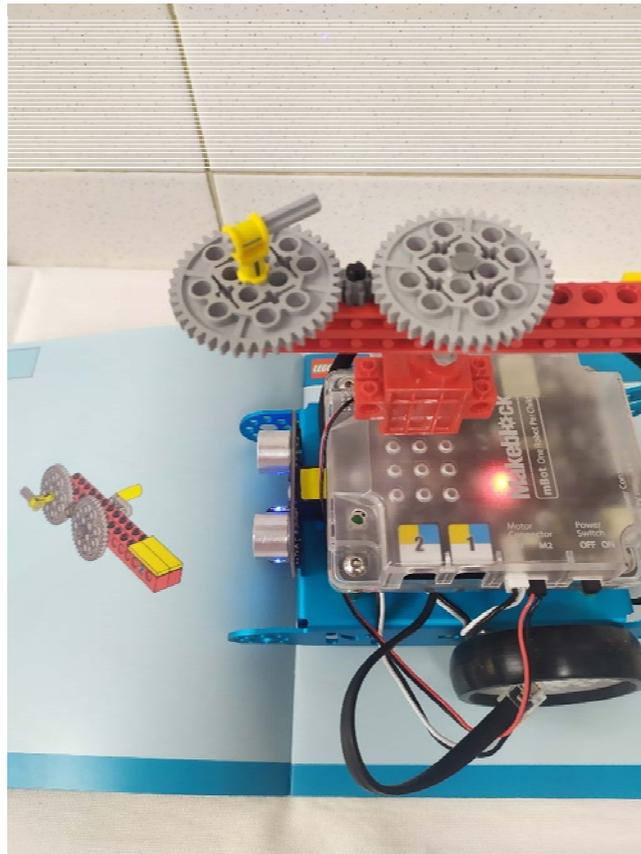
```

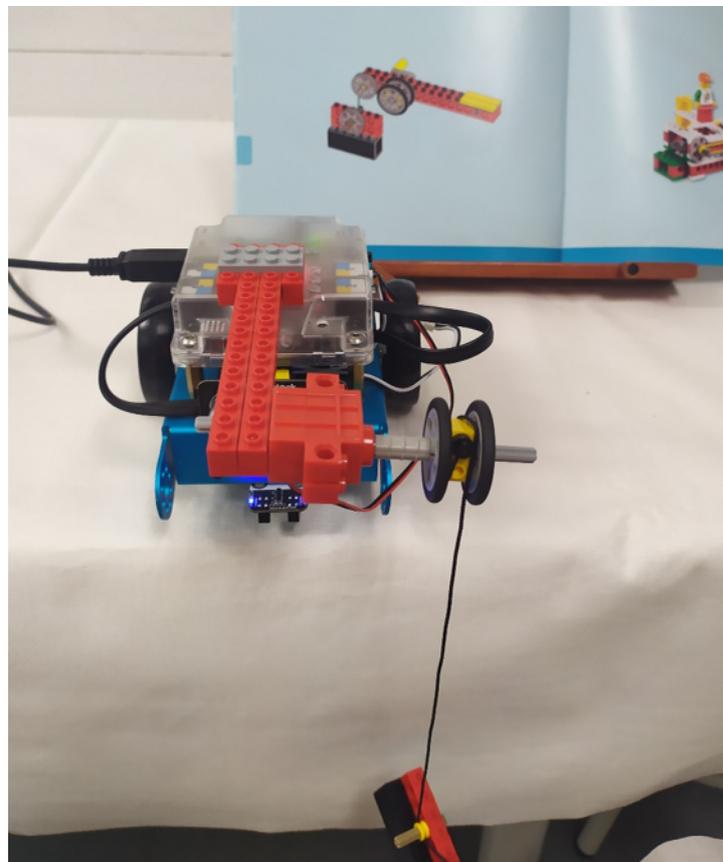
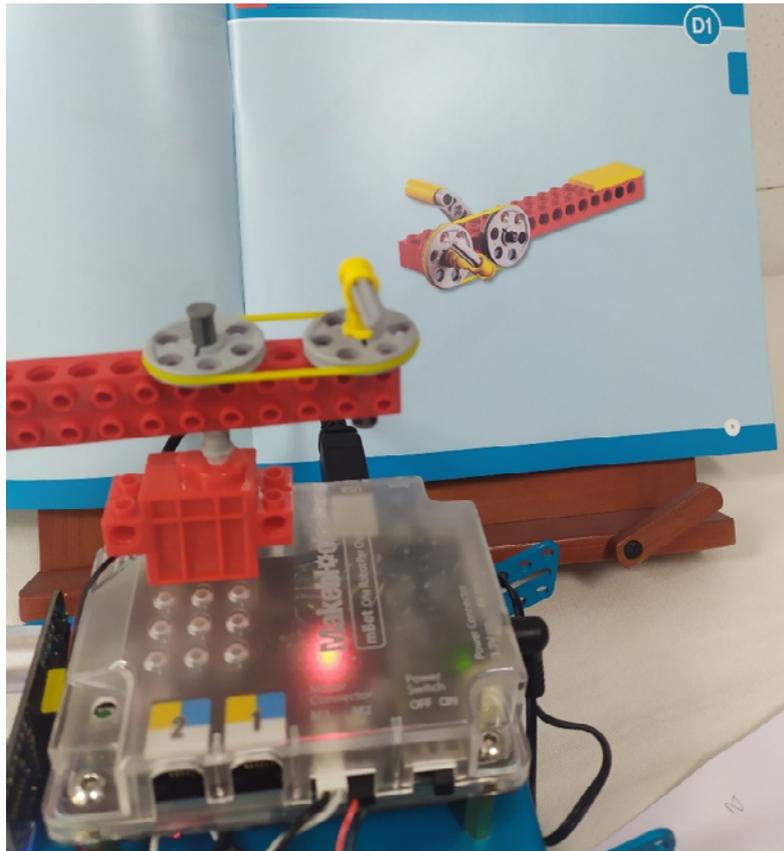
cuando tecla espacio pulsada
  motor C.C. motor puerto2 gira hacia la derecha a potencia 0 %
  para
    cuando clic en
      repite 2
        motor C.C. motor puerto2 gira hacia la derecha a potencia 70 %
        espera 3 segundos
      para
        motor C.C. motor puerto2 gira hacia la izquierda a potencia 50 %
        espera 3.5 segundos
      para
  para
  
```

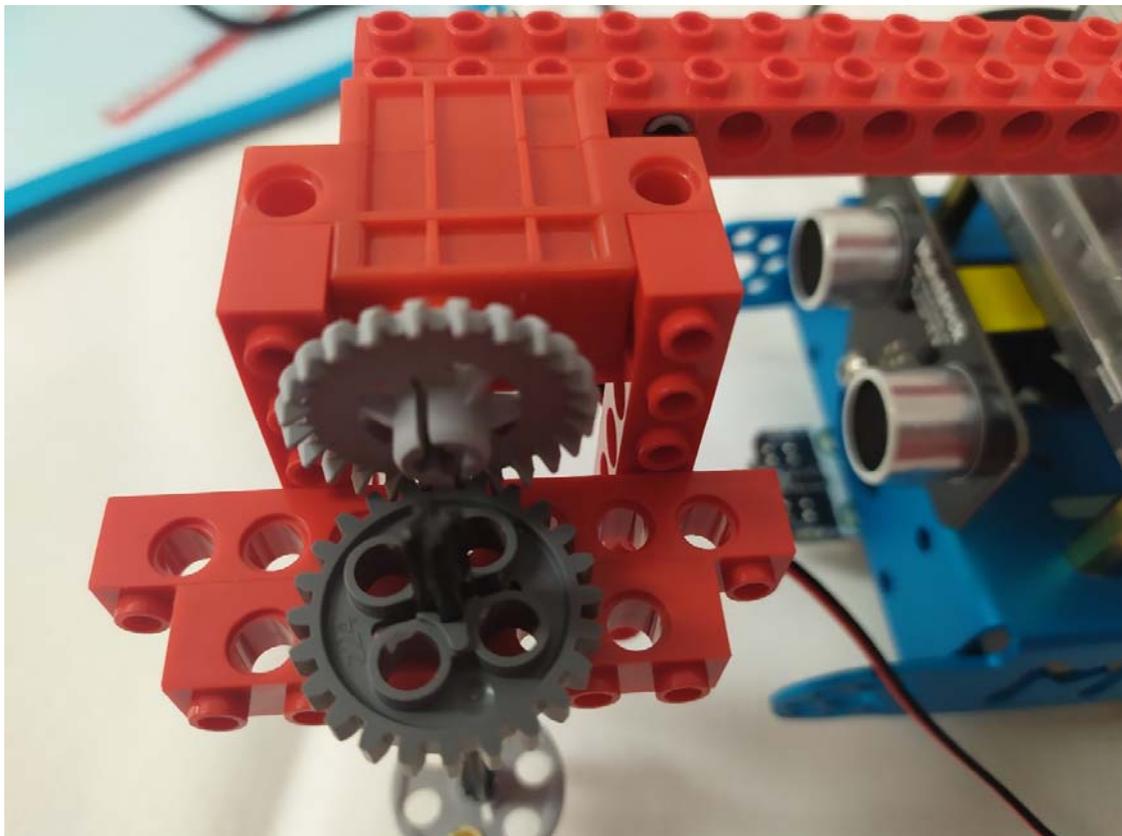
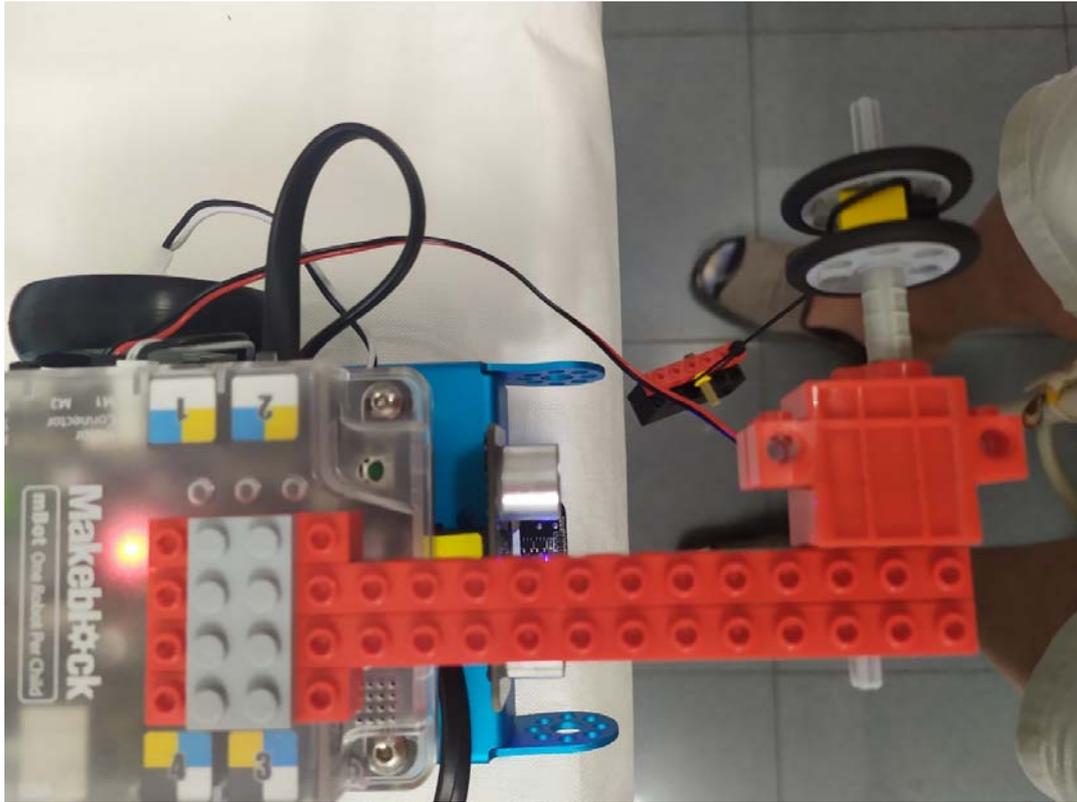


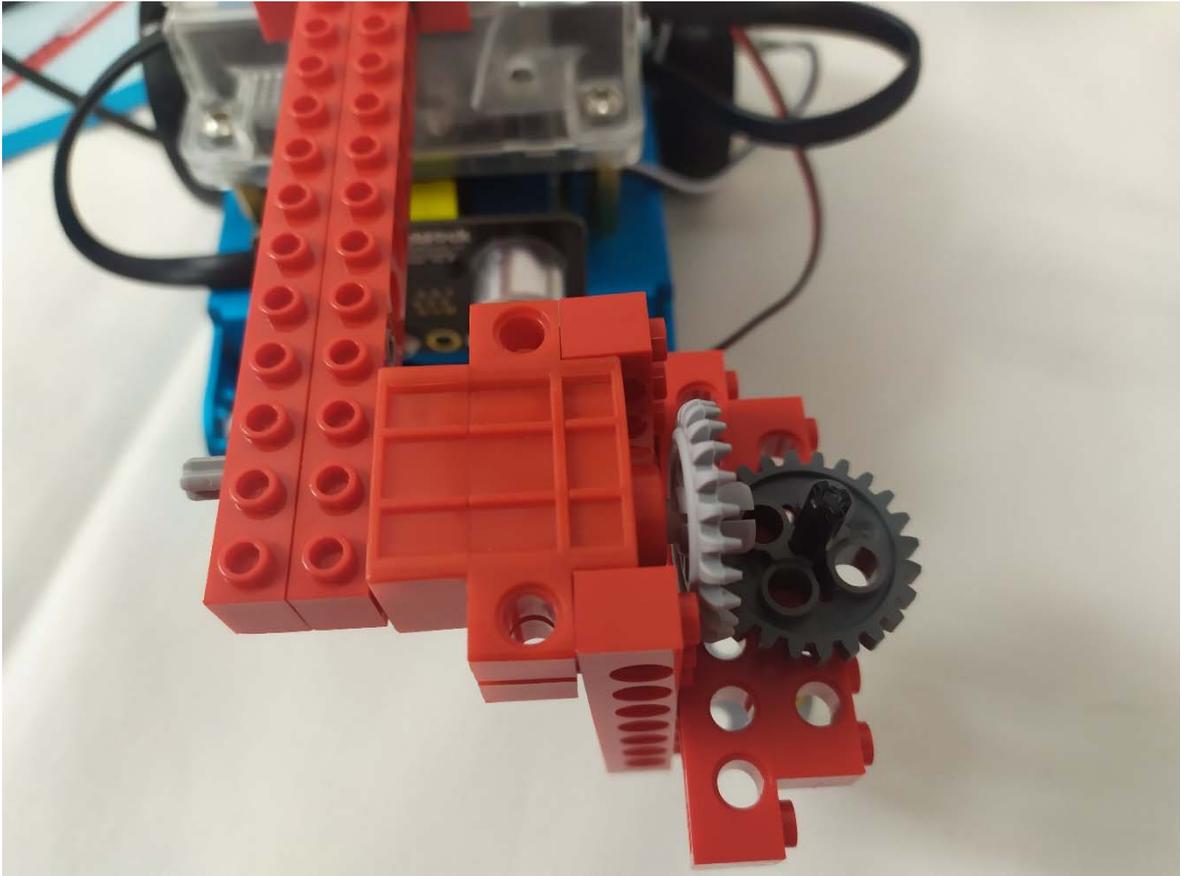
Ejemplos de montajes











Posibles conexiones

